

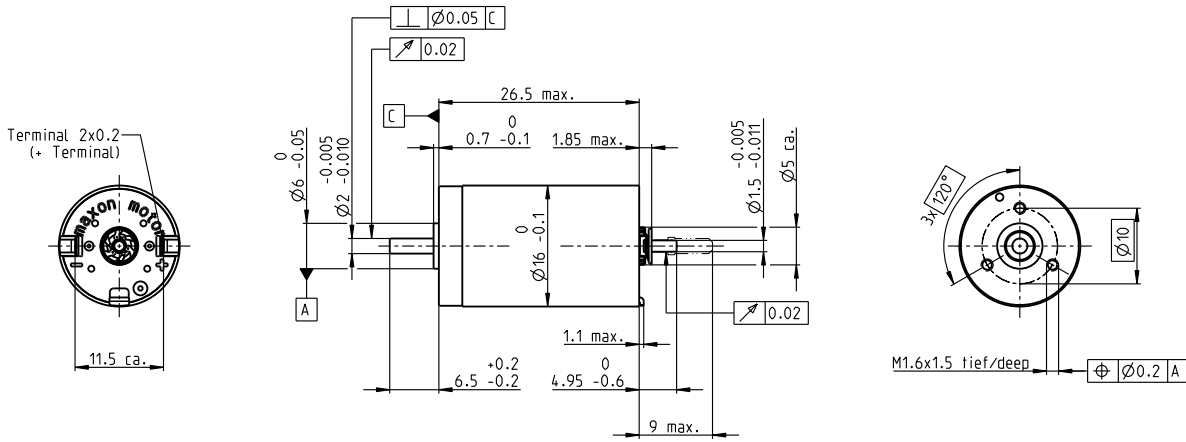
DCX 16 S Escobillas de grafito

Motor DC Ø16 mm



DCX

Datos de referencia: 5/10 W, 5.4 mNm, 17000 rpm



M 1:1

Datos del motor

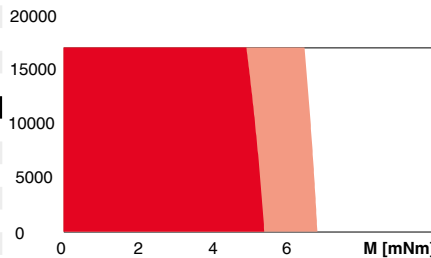
1_ Tensión nominal	V	6	9	12	18	24	48
2_ Velocidad en vacío	rpm	12700	12700	13200	12700	12700	12600
3_ Corriente en vacío	mA	63.9	42.6	35.4	22.4	16.8	8.28
4_ Velocidad nominal	rpm	9400	9400	9850	9260	9430	9250
5_ Par nominal (máx. par en continuo)	mNm	5.45	5.4	5.36	5.21	5.43	5.32
6_ Corriente nominal (máx. corriente en continuo)	A	1.28	0.847	0.662	0.411	0.321	0.156
7_ Par de arranque	mNm	21.3	21	22.6	20.1	21.7	20.6
8_ Corriente de arranque	A	4.79	3.15	2.65	1.51	1.22	0.572
9_ Máx. rendimiento	%	78	78	76	76	78	77
10_ Resistencia en bornes	Ω	1.25	2.85	4.53	12	19.7	83.9
11_ Inductancia en bornes	mH	0.036	0.080	0.131	0.320	0.569	2.32
12_ Constante de par	mNm/A	4.45	6.67	8.53	13.3	17.8	36.0
13_ Constante de velocidad	rpm/V	2150	1430	1120	715	536	265
14_ Relación velocidad/par	rpm/mNm	605	612	594	641	592	620
15_ Constante de tiempo mecánica	ms	6.35	6.21	6.74	6.43	6.32	6.23
16_ Inercia del rotor	gcm ²	1.00	0.970	1.08	0.959	1.02	0.960

Datos térmicos

17_ Resistencia térmica carcasa-aire	K/W	23.5
18_ Resistencia térmica bobinado-carcasa	K/W	9.9
19_ Constante de tiempo térmica del bobinado	s	9.63
20_ Constante de tiempo térmica del motor	s	227
21_ Temperatura ambiente de los rodamientos de bolas	°C	-40...+100
Temperatura ambiente de los cojinetes sinterizados	°C	-30...+100
22_ Máx. temperatura del bobinado	°C	125

Rangos de funcionamiento

n [rpm] bobinado 12 V



- Rango de funcionamiento continuo
- Rango de funcionamiento continuo con resistencia térmica reducida R_{th2} 50%
- Rango de funcionamiento intermitente

Datos mecánicos de los rodamientos de bolas

23_ Máx. velocidad permitida	rpm	17000
24_ Juego axial	mm	0..0.1
Precarga	N	0.8
25_ Juego radial	mm	0.015
26_ Carga axial máx. (dinámica)	N	0.8
27_ Máx. fuerza axial de empuje a presión (estática) (eje apoyado)	N	300
28_ Carga radial máx. [mm a partir de la brida]	N	10 [5]

Datos mecánicos de los cojinetes sinterizados

23_ Máx. velocidad permitida	rpm	17000
24_ Juego axial	mm	0..0.2
Precarga	N	0
25_ Juego radial	mm	0.015
26_ Carga axial máx. (dinámica)	N	0.1
27_ Máx. fuerza axial de empuje a presión (estática) (eje apoyado)	N	300
28_ Carga radial máx. [mm a partir de la brida]	N	2 [5]

Sistema modular maxon

maxon gear	Etapas [opc.]
331_GPX 16 A/C	1-2 [3-4]
332_GPX 16 LN/LZ	1-2 [3-4]
333_GPX 16 HP	2-3 [4]
335_GPX 19 A/C	3-4
336_GPX 19 LN/LZ	3-4
337_GPX 19 HP	4

Detalles en el catálogo de la página 32

maxon sensor	maxon motor control
433_ENX 10 EASY	486_ESCON Module 24/2
433_ENX 10 QUAD	486_ESCON 36/2 DC
434_ENX 10 EASY XT	487_ESCON Module 50/5
436_ENX 16 EASY	489_ESCON 50/5
437_ENX 16 EASY XT	495_EPOS4 Micro 24/5
438_ENX 16 EASY Abs.	496_EPOS4 Mod./Comp. 50/5
439_ENX 16 EASY Abs. XT	497_EPOS4 Comp. 24/5 3-axes
443_ENX 16 RIO	498_EPOS4 Mod./Comp. 24/1.5
	501_EPOS4 50/5

Otras especificaciones

29_ Número de pares de polos		1
30_ Número de delgas de colector		7
31_ Peso del motor	g	26
32_ Nivel de ruido típico	dBA	38

Configuración

Rodamiento: Rodamientos a bolas precargados/Cojinetes sinterizados
 Conmutación: Escobillas de metal precioso con CLL/Escobillas de grafito
 Brida delantera/Trasera: Brida estándar/Brida configurable/Sin brida
 Eje delantero/Trasero: Longitud/Diámetro/Área
 Conexión eléctrica: Terminales o cables/Alineación de conexiones/Longitud de cable/
 Tipo de conector